

**МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**  
**УНИВЕРСИТЕТ ИТМО**

**В.Н. Кудашов**

**ЛИНЕЙНЫЕ  
РАЗНОСТНЫЕ УРАВНЕНИЯ**

**Учебно-методическое пособие**

 **УНИВЕРСИТЕТ ИТМО**

**Санкт-Петербург**

**2015**

УДК 681.3.06

**Кудашов В.Н.** Линейные разностные уравнения: Учеб.-метод. пособие. – СПб.: Университет ИТМО; ИХиБТ, 2015. – 39 с.

Рассматриваются основные понятия теории линейных разностных уравнений, естественным образом возникающих при использовании приближенных методов решения дифференциальных уравнений в частных производных, имеющей приложения во многих областях естествознания при моделировании поведения систем различной природы.

Рассчитано на магистрантов направлений 15.04.02 Технологические машины и оборудование, 16.04.03 Холодильная, криогенная техника и системы жизнеобеспечения, 23.04.03 Эксплуатация транспортно-технологических машин и комплексов, изучающих дисциплину «Вычислительная гидрогазодинамика, тепломассообмен и компьютерный инжиниринг», очной формы обучения.

**Рецензент: кандидат техн. наук А.В. Зайцев**

**Рекомендовано к печати редакционно-издательским советом  
Института холода и биотехнологий**



**Университет ИТМО** – ведущий вуз России в области информационных и фотонных технологий, один из немногих российских вузов, получивших в 2009 году статус национального исследовательского университета. С 2013 года Университет ИТМО – участник программы повышения конкурентоспособности российских университетов среди ведущих мировых научно-образовательных центров, известной как проект «5 – 100». Цель Университета ИТМО – становление исследовательского университета мирового уровня, предпринимательского по типу, ориентированного на интернационализацию всех направлений деятельности.

© Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, 2015

© Кудашов В.Н., 2015

# 1. Общая теория линейных разностных уравнений

## 1.1. Основные определения

Обозначим через  $\mathbb{N}_0$  множество  $\mathbb{N} \cup \{0\}$ , где  $\mathbb{N} = \{1, 2, \dots\}$  множество натуральных чисел. Пусть  $f(s)$ ,  $a_k(s)$ ,  $k = 0, \dots, n$ , функции, заданные на множестве  $\mathbb{N}_0$ , причём  $a_0(s) \neq 0$  и  $a_n(s) \neq 0$  для любого  $s \in \mathbb{N}_0$ . Уравнение

$$\sum_{k=0}^n a_k(s) y(s+k) = f(s) \quad (1.1)$$

называется *линейным разностным уравнением порядка  $n$* .

Функции  $a_0(s), \dots, a_n(s)$  называются коэффициентами уравнения (1.1), функция  $f(s)$  называется правой частью (1.1).

Если  $f(s) = 0$  для любого  $s \in \mathbb{N}_0$ , то уравнение (1.1), называется *однородным* уравнением, в противном случае уравнение (1.1) называется *неоднородным*.

Нормальной линейной системой разностных уравнений порядка  $n \geq 2$  называется система  $n$  линейных разностных уравнений вида

$$x_i(s+1) = \sum_{j=0}^n a_{ij}(s) x_j(s) = f_i(s), \quad (1.2)$$

где  $x_1(s), \dots, x_n(s)$  — неизвестные функции  $s \in \mathbb{N}_0$ ;  $a_{ij}(s)$  — заданные функции  $s \in \mathbb{N}_0$ , называемые коэффициентами системы;  $f_i(s)$  — заданные функции  $s \in \mathbb{N}_0$ , называемые свободными членами системы; матрица коэффициентов  $a_{ij}(s)$  системы является невырожденной для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Представим нормальную линейную систему разностных уравнений в матричном виде. Положим для всех  $s \in \mathbb{N}_0$

$$\mathbf{x}(s) = \begin{pmatrix} x_1(s) \\ x_2(s) \\ \vdots \\ x_n(s) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}(s) = \begin{pmatrix} f_1(s) \\ f_1(s) \\ \vdots \\ f_n(s) \end{pmatrix}, \quad A(s) = \begin{pmatrix} a_{11}(s) & a_{12}(s) & \dots & a_{1n}(s) \\ a_{21}(s) & a_{22}(s) & \dots & a_{2n}(s) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1}(s) & a_{n2}(s) & \dots & a_{nn}(s) \end{pmatrix}.$$

В этих обозначениях нормальная система (1.2) запишется в следующем компактном виде:

$$A(s)\mathbf{x}(s) = \mathbf{f}(s), \quad (1.3)$$

причём  $\det A \neq 0$  при любых  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Линейная система (1.3) называется *однородной*, если  $\mathbf{f}(s)$  для любых  $s \in \mathbb{N}_0$ . В противном случае линейная система (1.3) называется *неоднородной*.

Нормальная линейная система разностных уравнений (1.3) с начальным условием

$$\mathbf{x}(0) = \mathbf{u}, \quad \mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)^T \quad (1.4)$$

называется *разностной задачей Коши для системы*.

Условие (1.4) эквивалентно  $n$  условиям

$$x_1(0) = u_1, \quad f_2(0) = x_2, \dots, \quad x_n(0) = u_n,$$

**Теорема 1.1.** *Решение разностной задачи Коши (1.3), (1.4) для нормальной системы линейных разностных уравнений существует и единственно.*

*Доказательство. Существование.* Из (1.3) и (1.4) последовательно получаем:

$$\begin{aligned} \mathbf{x}(1) &= A(0)\mathbf{u} + \mathbf{f}(0), \\ \mathbf{x}(2) &= A(1)\mathbf{x}(1) + \mathbf{f}(1) = A(1)A(0)\mathbf{u} + A(1)\mathbf{f}(0) + \mathbf{f}(1). \end{aligned}$$

Методом математической индукции можно убедиться в том, что для любого  $s \in \mathbb{N}_0$

$$\begin{aligned} \mathbf{x}(s) &= \prod_{j=0}^{s-1} A(j)\mathbf{u} + \prod_{j=1}^{s-1} A(j)\mathbf{f}(0) + \prod_{j=2}^{s-1} A(j)\mathbf{f}(1) + \\ &+ \dots + A(s-1)\mathbf{f}(s-2) + \mathbf{f}(s-1). \end{aligned} \quad (1.5)$$

*Единственность.* Пусть  $\mathbf{x}^{(1)}(s)$   $\mathbf{x}^{(2)}(s)$  какие-либо два решения задачи Коши (1.3), (1.4). Разность

$$\mathbf{x}(s) = \mathbf{x}^{(2)}(s) - \mathbf{x}^{(1)}(s)$$

является решением задачи Коши

$$\mathbf{x}(s+1) = A(s)\mathbf{x}(s), \quad \mathbf{x}(0) = \mathbf{0}.$$

Из выведенной выше формулы (1.5) следует, что  $\mathbf{x}(s) = \mathbf{0}$  для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Обратно, пусть  $\mathbf{x}(s) = \mathbf{0}$  для всех  $s \geq 1$  решение системы (1.3). Покажем, что для него начальным значением служит  $\mathbf{u} = \mathbf{0}$ . Из формулы (1.5) получаем алгебраическую систему уравнений для  $\mathbf{u}$  вида

$$\prod_{j=0}^{s-1} A(j)\mathbf{u} = \mathbf{0}.$$

Так как по условию  $\det A(s) \neq 0$  для любых  $s \in \mathbb{N}_0$ , то матрица

$$\prod_{j=0}^{s-1} A(j)$$

невырождена для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ . Следовательно  $\mathbf{u} = \mathbf{0}$ .

**Следствие.** Пусть  $\mathbf{x}(s)$ ,  $\mathbf{y}(s)$  какие-либо два решения системы (1.3). Если  $\mathbf{x}(s_0) = \mathbf{y}(s_0)$  для некоторого  $s_0 \in \mathbb{N}_0$ , то  $\mathbf{x}(s)$  и  $\mathbf{y}(s)$  совпадают, т. е.  $\mathbf{x}(s) = \mathbf{y}(s)$  для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Если начальное значение  $\mathbf{u}$  не задано, то из формулы (1.5)

$$\mathbf{x}(s) = \prod_{j=0}^{s-1} A(j)\mathbf{c} + \sum_{k=0}^{s-2} \prod_{j=k+1}^{s-1} A(j)\mathbf{f}(k) + \mathbf{f}(s-1), \quad (1.6)$$

где  $\mathbf{c}$  — произвольный  $n$ -мерный числовой вектор.

Формула (1.6) представляет собой формулу общего решения нормальной линейной системы разностных уравнений порядка  $n$ .

Линейное разностное уравнение (1.1) с начальными условиями

$$y(0) = u_0, y(1) = u_1, \dots, y(n-1) = u_{n-1} \quad (1.7)$$

называется *разностной задачей Коши*.

Линейное разностное уравнение (1.1) сводится к нормальной системе (1.3). Положим

$$\mathbf{x}(s) = \begin{pmatrix} y(s) \\ y(s+1) \\ \vdots \\ y(s+n-1) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}(s) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ f(s) \end{pmatrix}.$$

Тогда уравнение (1.1) запишется как (1.3) с матрицей

$$A(s) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ b_0(s) & b_1(s) & b_2(s) & \dots & b_{n-2}(s) & b_{n-1}(s) \end{pmatrix},$$

где  $b_j(s) = (-1)^n a_j(s)/a_n(s)$ ,  $j = 0, 1, \dots, n-1$ . При этом для любого  $s \in \mathbb{N}_0$

$$\det A(s) = (-1)^n a_0(s)/a_n(s) \neq 0.$$

Из вышесказанного следует теорема.

**Теорема 1.2.** Решение разностной задачи Коши (1.1), (1.7) существует и единственно.

## 1.2. Линейные однородные разностные уравнения

Рассмотрим линейное однородное разностное уравнение  $n$ -го порядка

$$a_n(s)y(s+n) + \dots + a_0(s)y(s) = \sum_{k=0}^n a_k(s)y(s+k) = 0. \quad (1.8)$$

**Теорема 1.3.** Если  $y_1(s), \dots, y_p(s)$  — решения уравнения (1.8), то функция

$$y(s) = C_1 y_1(s) + \dots + C_p y_p(s), \quad (1.9)$$

где  $C_1, \dots, C_p$  произвольные константы, является решением уравнения (1.8).

Доказательство. Подставим (1.9) в уравнение (1.8):

$$\sum_{k=0}^n a_k(s)y(s+k) = \sum_{k=0}^n a_k(s) \sum_{i=1}^p C_i y_i(s+k) = \sum_{l=1}^p C_l \sum_{k=0}^n a_k(s)y_l(s+k) = 0.$$

Последнее равенство следует из того, что функции  $y_i(s)$  являются решениями уравнения (1.8). Следовательно,  $y(s)$  удовлетворяет уравнению (1.8).

Обозначим через  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_p)$  определитель

$$\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_p) = \begin{vmatrix} y_1(s) & y_1(s+1) & \dots & y_1(s+p-1) \\ y_2(s) & y_2(s+1) & \dots & y_2(s+p-1) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_p(s) & y_p(s+1) & \dots & y_p(s+p-1) \end{vmatrix}.$$

**Лемма 1.** Пусть  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — решения уравнения (1.8). Определитель  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n)$  либо равен нулю тождественно по  $s$ , либо отличен от нуля для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Доказательство. Так как  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — решения уравнения (1.8), то справедливы равенства

$$\sum_{i=0}^{n-1} a_i(s)y_k(s+i) = -a_n(s)y_k(s+n), \quad k = 1, \dots, n.$$

Запишем эти равенства в матричном виде  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , где векторы  $\mathbf{x}, \mathbf{b}$  равны

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} a_0(s) \\ a_1(s) \\ \dots \\ a_{n-1}(s) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} -a_n(s)y_1(s+n) \\ -a_n(s)y_2(s+n) \\ \dots \\ -a_n(s)y_n(s+n) \end{pmatrix},$$

а матрица  $A$  представляется в виде

$$A = \begin{pmatrix} y_1(s) & y_1(s+1) & \dots & y_1(s+n-1) \\ y_2(s) & y_2(s+1) & \dots & y_2(s+n-1) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_n(s) & y_n(s+1) & \dots & y_n(s+n-1) \end{pmatrix}.$$

Выразим  $a_0(s)$  из этой системы по формулам Крамера (прил. 1). Получим

$$a_0(s) \Delta_s(y_1, \dots, y_n) = -a_n(s) \begin{vmatrix} y_1(s+n) & y_1(s) & \dots & y_1(s+n-1) \\ y_2(s+n) & y_2(s) & \dots & y_2(s+n-1) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_n(s+n) & y_n(s) & \dots & y_n(s+n-1) \end{vmatrix}.$$

После  $(n-1)$ -й перестановки столбцов определителя в правой части получим

$$\begin{vmatrix} y_1(s+n) & y_1(s) & \dots & y_1(s+n-1) \\ y_2(s+n) & y_2(s) & \dots & y_2(s+n-1) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_n(s+n) & y_n(s) & \dots & y_n(s+n-1) \end{vmatrix} = (-1)^{n-1} \begin{vmatrix} y_1(s+1) & \dots & y_1(s+n) \\ y_2(s+1) & \dots & y_2(s+n) \\ \dots & \dots & \dots \\ y_n(s+1) & \dots & y_n(s+n) \end{vmatrix}.$$

В результате получаем формулу

$$a_0(s) \Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n) = (-1)^n a_n(s) \Delta_{s+1}(y_1, y_2, \dots, y_n). \quad (1.10)$$

Утверждение леммы легко следует из полученной формулы и условий  $a_0(s) \neq 0$ ,  $a_n(s) \neq 0$  для любых  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Функции  $y_1(s)$ ,  $y_2(s)$ ,  $\dots$ ,  $y_p(s)$ , заданные на  $\mathbb{N}_0$ , называются *линейно зависимыми*, если существуют константы  $C_1, \dots, C_p$ , не все равные нулю, такие, что

$$C_1 y_1(s) + C_2 y_2(s) + \dots + C_p y_p(s) = 0, \quad s \in \mathbb{N}_0.$$

В противном случае функции  $y_1(s)$ ,  $y_2(s)$ ,  $\dots$ ,  $y_p(s)$  называются *линейно независимыми*.

**Лемма 2.** *Если  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимые решения уравнения (1.8), то определитель  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n)$  не равен нулю для всех  $s \in \mathbb{N}_0$ .*

*Доказательство.* Пусть  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимые решения уравнения (1.8). Предположим, что  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n)$  равен нулю

для некоторого значения  $s$ . Из леммы 1 следует, что тогда  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n)$  равен нулю тождественно по  $s$ . Рассмотрим систему

$$\begin{cases} C_1 y_1(0) + C_2 y_2(0) + \dots + C_n y_n(0) = 0, \\ C_1 y_1(1) + C_2 y_2(1) + \dots + C_n y_n(1) = 0, \\ \dots \\ C_1 y_1(n-1) + C_2 y_2(n-1) + \dots + C_n y_n(n-1) = 0. \end{cases} \quad (1.11)$$

Так как определитель этой системы  $\Delta_0(y_1, y_2, \dots, y_n) = 0$ , то найдутся постоянные  $C_1, \dots, C_n$ , не все равные нулю, удовлетворяющие системе. Таким образом, при найденных  $C_1, \dots, C_n$

$$\sum_{k=1}^n C_k y_k(s) = 0, \quad (1.12)$$

для  $s = 0, \dots, n-1$ . Так как  $y_k(s)$  решение (1.8), то

$$\sum_{i=0}^n a_i(0) y_k(i) = 0.$$

Умножим это равенство на  $C_k$  и просуммируем по  $k$ . Получим

$$0 = \sum_{k=1}^n C_k \sum_{i=0}^n a_i(0) y_k(i) = \sum_{i=0}^n a_i(0) \sum_{k=1}^n C_k y_k(i) = a_n(0) \sum_{k=1}^n C_k y_k(n).$$

Так как  $a_n(0) \neq 0$ , то равенство (1.11) справедливо при  $s = n$ . Продолжая таким же образом, мы видим, что (1.11) выполнено при любых  $s \in \mathbb{N}_0$ . Противоречие с предположением линейной независимости функций  $y_1(s), \dots, y_n(s)$ .

Справедливо и обратное утверждение.

**Лемма 3.** *Если для решений  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  уравнения (1.8), определитель  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n)$  не равен нулю хотя бы для одного значения  $s$ , то  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимы.*

*Доказательство.* Пусть  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$  для некоторого  $s$ . Из леммы 1 следует, что  $\Delta_s(y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$  для любых  $s$ . Предположим, что  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно зависимы. Следовательно, существуют константы  $C_1, \dots, C_n$ , не все равные нулю, такие, что справедливо равенство (1.12) при любом  $s$ . В частности эти константы удовлетворяют системе (1.11). Её определитель  $\Delta_0(y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$  и поэтому (1.11) имеет единственное тривиальное решение  $C_1 = C_2 = \dots = C_n = 0$ . Противоречие.



### 1.3. Теоремы о решениях линейного уравнения

Здесь мы будем рассматривать линейное разностное уравнение порядка  $n$

$$\sum_{k=0}^n a_k(s) y(s+k) = f(s) \tag{1.13}$$

и соответствующее однородное уравнение

$$\sum_{k=0}^n a_k(s) y(s+k) = 0. \tag{1.14}$$

**Теорема 1.4.** Если  $y_1(s), y_2(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимые решения уравнения (1.14), то общее решение этого уравнения имеет вид

$$y(s) = C_1 y_1(s) + C_2 y_2(s) + \dots + C_n y_n(s), \tag{1.15}$$

где  $C_1, C_2, \dots, C_n$  — произвольные постоянные.

*Доказательство.* В силу теоремы 1.1 функция  $y(s)$ , определённая формулой (1.15), есть решение уравнения (1.14). Покажем теперь, что любое решение (1.14) представляется в виде (1.15).

Пусть  $u(s)$  — произвольное решение уравнения (1.14). В силу теоремы 1.1 оно полностью определяется заданием начальных значений в  $n$  точках:  $u(0), u(1), \dots, u(n-1)$ . Подберём константы  $C_1, C_2, \dots, C_n$  в (1.15) так, чтобы получившаяся функция  $y(s)$  имела те же начальные условия. Получаем систему уравнений для нахождения  $C_1, C_2, \dots, C_n$ .

$$\begin{cases} C_1 y_1(0) + C_2 y_2(0) + \dots + C_n y_n(0) = u(0), \\ C_1 y_1(1) + C_2 y_2(1) + \dots + C_n y_n(1) = u(1), \\ \dots \\ C_1 y_1(n-1) + C_2 y_2(n-1) + \dots + C_n y_n(n-1) = u(n-1). \end{cases}$$

Определитель матрицы коэффициентов этой системы равен  $\Delta_0(y_1, y_2, \dots, y_n)$ .

Так как, функции  $y_1(s), y_2(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимы, то в силу леммы 2  $\Delta_0(y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$  и система разрешима при любой правой части. Таким образом, функция  $y(s)$  при найденных  $C_1, C_2, \dots, C_n$  имеет те же начальные условия, что и функция  $u(s)$ :

$$y(s) = u(s), \quad s = 1, \dots, n-1.$$

Из теоремы 1.1 следует, что  $y(s) = u(s)$  для любых  $s \in \mathbb{N}_0$ .

**Теорема 1.5.** Общее решение уравнения (1.13) представляется в виде

$$y(s) = y_0(s) + y_1(s), \tag{1.16}$$

где  $y_0(s)$  есть общее решение однородного уравнения (1.14), а  $y_1(s)$  — какое-либо частное решение уравнения (1.13).

**Доказательство.** Пусть  $y(s)$  произвольное решение уравнения (1.13) и  $y_1(s)$  его частное решение. Рассмотрим функцию  $y_0(s) = y(s) - y_1(s)$ . Очевидно, что  $y_0(s)$  удовлетворяет однородному уравнению (1.8). Осталось воспользоваться теоремой 1.3.

**Следствие 1.** *Общее решение неоднородного уравнения (1.14) имеет вид*

$$y(s) = y_1(s) + C_1 y_1(s) + \dots + C_n y_n(s), \quad (1.17)$$

где  $y_1(s)$  — частное решение уравнения (1.13), а  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимые решения однородного уравнения (1.14),  $C_1, C_2, \dots, C_n$  — произвольные постоянные.

**Следствие 2.** *Если правая часть  $f(s)$  уравнения (1.13) имеет вид*

$$f(s) = f^{(1)}(s) + f^{(2)}(s),$$

то частное решение (1.13) можно представить в виде

$$y_1(s) = y^{(1)}(s) + y^{(2)}(s),$$

где  $y^{(1)}(s), y^{(2)}(s)$  — частные решения уравнения (1.13) с правыми частями  $f^{(1)}(s), f^{(2)}(s)$ .

## 1.4. Метод вариации постоянных

Выше было показано, что общее решение однородного уравнения

$$\sum_{k=0}^n a_k(s) y(s+k) = 0 \quad (1.18)$$

имеет вид

$$y(s) = \sum_{i=1}^n C_i y_i(s),$$

где  $y_1(s), \dots, y_n(s)$  — линейно независимые решения (1.18), а  $C_1, \dots, C_n$  — произвольные постоянные.

Будем теперь считать  $C_1, \dots, C_n$  функциями  $s \in \mathbb{N}_0$  и подберём их так, чтобы функция

$$y_1(s) = \sum_{i=1}^n C_i(s) y_i(s) \quad (1.19)$$

удовлетворяла неоднородному уравнению

$$\sum_{k=0}^n a_k(s) y(s+k) = f(s). \quad (1.20)$$

Заметим, что каждая функция  $C_i(s)$  определяется с точностью до постоянной, так как  $y_i(s)$  — решение однородного уравнения (1.18).

Введём обозначения:

$$d_k(s) = \sum_{i=1}^n \{C_i(s+k) - C_i(s)\} y_i(s+k), \quad k = 0, \dots, n.$$

Подставляя (1.19) в (1.20) и учитывая, что  $y_i(s)$  удовлетворяют уравнению (1.18), получим

$$\begin{aligned} f(s) &= \sum_{k=0}^n a_k(s) y_1(s+k) = \sum_{k=0}^n a_k(s) \sum_{i=1}^n C_i(s+k) y_i(s+k) = \\ &= \sum_{k=0}^n a_k(s) d_k(s) + \sum_{k=0}^n a_k(s) \sum_{i=1}^n C_i(s) y_i(s+k) = \\ &= \sum_{k=0}^n a_k(s) d_k(s) + \sum_{i=1}^n C_i(s) \sum_{k=0}^n a_k(s) y_i(s+k) = \\ &= \sum_{k=0}^n a_k(s) d_k(s) = \sum_{k=1}^n a_k(s) d_k(s), \end{aligned}$$

так как  $d_0(s) = 0$ . Полученное соотношение будет выполняться для всех  $s$ , если положить

$$\begin{cases} d_k(s) = 0, & k = 1, \dots, n-1; \\ d_n(s) = f(s)/a_n(s). \end{cases} \quad (1.21)$$

Итак, задача построения  $C_1(s), \dots, C_n(s)$  свелась к определению их из условий (1.21), которые должны выполняться тождественно по  $s \in \mathbb{N}_0$ .

Преобразуем систему уравнений (1.21). Обозначим  $b_i(s) = C_i(s+1) - C_i(s)$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Из определения  $d_k(s)$  получим для  $k = 1, \dots, n$ :

$$\begin{aligned} d_k(s) - d_{k-1}(s+1) &= \sum_{i=1}^n \{C_i(s+k) - C_i(s)\} y_i(s+k) - \\ &- \sum_{i=1}^n \{C_i(s+k) - C_i(s+1)\} y_i(s+k) = \sum_{k=1}^n b_i(s) y_i(s+k). \end{aligned}$$



Запишем теперь решение неоднородного уравнения (1.20):

$$\begin{aligned} y_1(s) &= \sum_{i=1}^n C_i(s)y_i(s) = \sum_{i=1}^n (-1)^{n+i} y_i(s) \sum_{k=0}^{s-1} \frac{f(k) \mathcal{D}_i(k)}{a_n(k) \mathcal{D}(k)} = \\ &= \sum_{k=0}^{s-1} \frac{f(k)}{a_n(k) \mathcal{D}(k)} \sum_{i=1}^n (-1)^{n+i} y_i(s) \mathcal{D}_i(k). \end{aligned}$$

Внутренняя сумма легко вычисляется. Для этого разложим определитель по нижней строке:

$$\begin{vmatrix} y_1(k+1) & \dots & y_n(k+1) \\ y_1(k+2) & \dots & y_n(k+2) \\ \dots & \dots & \dots \\ y_1(k+n-1) & \dots & y_n(k+n-1) \\ y_1(s) & \dots & y_n(s) \end{vmatrix} = \sum_{i=1}^n (-1)^{n+i} y_i(k) \mathcal{D}_i(k).$$

Так как при  $k+1 \leq s \leq k+n-1$  этот определитель равен нулю, то в результате получаем

$$\tilde{y}_1(s) = \sum_{k=0}^{s-n} \frac{\begin{vmatrix} y_1(k+1) & \dots & y_n(k+1) \\ \dots & \dots & \dots \\ y_1(k+n-1) & \dots & y_n(k+n-1) \\ y_1(s) & \dots & y_n(s) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} y_1(k+1) & \dots & y_n(k+1) \\ \dots & \dots & \dots \\ y_1(k+n) & \dots & y_n(k+n) \end{vmatrix}} \frac{f(k)}{a_i(k)}. \quad (1.24)$$

## 1.5. Линейные разностные уравнения 1-го порядка

Рассмотрим линейное разностное уравнение 1-го порядка

$$a_1(s+1)y(s+1) + a_0(s)y(s) = f(s). \quad (1.25)$$

Перепишем уравнение (1.25) в более удобном виде

$$y(s+1) - b(s)y(s) = g(s). \quad (1.26)$$

Нетрудно видеть, что функция  $y(s) = Cv(s)$ , где  $C$  — произвольная постоянная, а

$$v(s) = \prod_{k=0}^{s-1} b(k),$$

является общим решением однородного уравнения.

Ищем частное решение  $y_1(s)$  уравнения (1.26) методом вариации постоянной. Положим

$$y_1(s) = C(s)v(s).$$

Имеем

$$\begin{aligned} y_1(s+1) &= C(s+1)v(s+1) = \{C(s+1) - C(s)\}v(s+1) + C(s)v(s+1) = \\ &= \{C(s+1) - C(s)\}v(s+1) + b(s)y_1(s). \end{aligned}$$

Здесь мы использовали равенство  $v(s+1) = b(s)v(s)$ . Из (1.26) следует, что  $\{C(s+1) - C(s)\}v(s+1) = g(s)$ . Следовательно, полагая  $C(0) = 0$ , получим

$$C(s) = \sum_{k=0}^{s-1} \{C(k+1) - C(k)\} = \sum_{k=0}^{s-1} \frac{g(k)}{v(k+1)}.$$

В результате общим решением уравнения (1.26) является

$$y(s) = \left[ C + \sum_{k=0}^{s-1} \frac{g(k)}{v(k+1)} \right] v(s), \quad v(s) = \prod_{k=0}^{s-1} b(k). \quad (1.27)$$

Пример. Решить уравнение

$$y(s+2) - \frac{(s+2)^2}{(s+1)^2} y(s) = \frac{2s+4}{s+3}.$$

Функция  $v(s)$  равна

$$\prod_{k=0}^{s-1} \frac{(k+2)^2}{(k+1)^2} = (s+1)^2.$$

Теперь вычисляем сумму

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{s-1} \frac{2k+4}{k+3} \frac{1}{(k+1)^2} &= 2 \sum_{k=0}^{s-1} \frac{1}{(k+2)(k+3)} = \\ &= 2 \sum_{k=0}^{s-1} \left( \frac{1}{k+2} - \frac{1}{k+3} \right) = 2 \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{s+2} \right) = \frac{s}{s+2}. \end{aligned}$$

Следовательно, из формулы (1.27) получаем

$$y(s) = \left( C + \frac{s}{s+2} \right) (s+1)^2.$$

## 2. Линейные разностные уравнения с постоянными коэффициентами

Перед чтением этой главы рекомендуется ознакомиться с материалом прил. 2.

### 2.1. Комплексные уравнения

Рассмотрим линейное разностное однородное уравнение  $n$ -го порядка с постоянными коэффициентами

$$a_n y(s+n) + a_{n-1} y(s+n-1) + \dots + a_0 y(s) = 0. \quad (2.1)$$

Предполагается, что коэффициенты  $a_1, \dots, a_n$  являются комплексными числами.

Будем искать решение уравнения (2.1) в виде

$$v(s) = q^s,$$

где  $q$  — неизвестная комплексная величина.

Подставляя  $v(s)$  в уравнение (2.1), получим

$$0 = \sum_{k=1}^n a_k q^{s+k} = q^s \sum_{k=1}^n a_k q^k.$$

Значению  $q = 0$  соответствует тривиальное решение  $v(s) = 0$ . Далее будем считать, что  $q \neq 0$ . Сокращая на  $q^s$ , получим

$$a_n q^n + a_{n-1} q^{n-1} + \dots + a_0 = 0. \quad (2.2)$$

Уравнение (2.2) называется *характеристическим уравнением* для (2.1).

Пусть  $q_1, q_2, \dots, q_m$ ,  $1 \leq m \leq n$ , корни уравнения (2.2) с соответствующими кратностями  $n_1, n_2, \dots, n_m$ , причём

$$n_1 + n_2 + \dots + n_m = n. \quad (2.3)$$

**Случай простых корней.** Пусть все корни характеристического уравнения простые. Тогда характеристическое уравнение имеет  $n$  различных корней  $q_1, q_2, \dots, q_n$ . Им соответствует  $n$  решений уравнения (2.1):

$$v_k(s) = q_k^s, \quad k = 1, \dots, n. \quad (2.4)$$

Докажем, что решения (2.4) линейно независимы. В силу леммы 3 достаточно показать, что определитель  $\Delta_s(v_1, \dots, v_n)$  не равен нулю при  $s = 0$ . Имеем

$$\Delta_0(v_1, \dots, v_n) = \begin{vmatrix} 1 & q_1 & \dots & q_1^{n-1} \\ 1 & q_2 & \dots & q_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & q_n & \dots & q_n^{n-1} \end{vmatrix}.$$

Это определитель Вандермонда (прил. 3), следовательно,

$$\Delta_0(v_1, \dots, v_n) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (q_j - q_i). \quad (2.5)$$

Из теоремы 1.2 следует, что общим решением уравнения (2.1) является функция

$$y(s) = C_1 q_1^s + C_2 q_2^s + \dots + C_n q_n^s. \quad (2.6)$$

**Пример 1.** Рассмотрим уравнение

$$y(s+2) - (i+2)y(s+1) + (i+1)y(s) = 0.$$

Нетрудно видеть, что характеристическое уравнение

$$q^2 - (i+2)q + i+1 = 0$$

имеет корни  $q_1 = 1$  и  $q_2 = 1+i$ . Поэтому общим решением является функция

$$y(s) = c_1 + c_2(1+i)^s.$$

**Общий случай.** Ограничимся кратким изложением результатов. Подробности можно найти в книгах [2], [3]. Пусть  $q_i$  корень уравнения (2.2) кратности  $n_i$ . Тогда  $n_i$  функций

$$v_{i1} = q_i^s, v_{i2} = s q_i^s, \dots, v_{in_i} = s^{n_i-1} q_i^s. \quad (2.7)$$

будут решениями уравнения (2.1). Заметим, что если  $q_i$  простой корень, т. е.  $n_i = 1$ , то совокупность (2.7) сводится к одной функции  $v_i(s) = q_i^s$ .

В силу равенства (2.3) получаем  $n$  решений (2.1):

$$v_{ik} = s^{k-1} q_i^s, \quad k = 1, \dots, n_i, \quad i = 1, \dots, m. \quad (2.8)$$

Функции  $v_{ik}(s)$  линейно независимы, следовательно, в силу теоремы 1.2 общим решением уравнения (2.1) является функция

$$y(s) = \sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^{n_i} c_{ik} v_{ik}(s)$$

или

$$y(s) = \sum_{i=1}^m (c_{i1} + c_{i2}s + \dots + c_{in_i} s^{n_i-1}) q_i^s. \quad (2.9)$$



Пример 2. Решим уравнение

$$y(s+3) + 3y(s+1) - 2iy(s) = 0.$$

Нетрудно проверить, что характеристическое уравнение

$$q^3 + 3q - 2i = 0$$

имеет корень  $q_1 = i$  кратности 2 и простой корень  $q_2 = -2i$ . Поэтому общим решением является функция

$$y(s) = (c_{11} + c_{12}s) i^s + c_2(-2i)^s.$$

## 2.2. Вещественные уравнения

Здесь будут рассматриваться линейные однородные уравнения (2.1) с постоянными вещественными коэффициентами  $a_1, \dots, a_n$ . Нас интересуют вещественные решения (2.1).

Если характеристическое уравнение (2.2) имеет только вещественные корни, то общим решением уравнения (2.1) является функция (2.6) в случае простых корней или функция (2.9) в общем случае с вещественными константами  $C_i$  и  $C_{ik}$ .

Допустим теперь, что характеристическое уравнение (2.2) имеет комплексные корни. Пусть  $q = \alpha + i\beta$  — комплексный корень кратности  $m$  характеристического уравнения (2.2). Тогда  $m$  функций

$$y_k(s) = s^k q^s, \quad k = 0, \dots, m-1, \quad (2.10)$$

являются комплексными функциями уравнения (2.1). В силу теоремы 3 прил. 2 комплексно сопряжённое  $\bar{q} = \alpha - i\beta$  также является корнем характеристического уравнения (2.2) кратности  $m$ . Ему соответствует  $m$  функций

$$y_k(s) = s^k \bar{q}^s, \quad k = 0, \dots, m-1, \quad (2.11)$$

комплексно сопряжённых к (2.10).

Следующая лемма позволит заменить  $2m$  комплексных решений (2.10) и (2.11) на  $2m$  вещественных решений.

**Лемма.** Функция  $y_k(s) = u_k(s) + iv_k(s)$ ,  $u_k(s) = \operatorname{Re} y_k(s)$ ,  $v_k(s) = \operatorname{Im} y_k(s)$ , комплексное решение уравнения (2.1) тогда и только тогда, когда функции  $u_k(s)$  и  $v_k(s)$  — решения уравнения (2.1).

**Доказательство.** Представим комплексное число  $q$  в тригонометрической форме

$$q = \rho(\cos \varphi + i \sin \varphi), \quad \rho = |q|.$$

По теореме Муавра

$$y_k(s) = s^k q^s = s^k \rho^s (\cos s\varphi + i \sin s\varphi), \quad k = 0, \dots, m-1.$$

Из леммы следует, что  $2m$  функций

$$u_k(s) = s^k \rho^s \cos s\varphi, \quad v_k(s) = s^k \rho^s \sin s\varphi, \quad k = 0, \dots, m-1, \quad (2.12)$$

являются вещественными решениями уравнения (2.1).

Пример 1. Рассмотрим уравнение

$$y(s+3) + y(s+2) + y(s+1) + y(s) = 0.$$

Характеристическое уравнение

$$q^3 + q^2 + q + 1 = 0$$

имеет один вещественный корень  $q_1 = -1$  и два простых комплексно сопряжённых корня  $q_2 = i$ ,  $q_3 = -i$ . Поэтому общим комплексным решением является функция

$$y_c(s) = C_1(-1)^s + C_2 i^s + C_3 (-i)^s.$$

Для получения вещественного решения запишем корень  $q_2$  в тригонометрической форме:

$$q_2 = i = \cos \frac{\pi}{2} + i \sin \frac{\pi}{2}.$$

Следовательно, комплексно сопряжённым корням  $q_2$  и  $q_3$  соответствуют два вещественных решения

$$\cos \frac{\pi s}{2}, \quad \sin \frac{\pi s}{2}.$$

Общим вещественным решением будет функция

$$y(s) = C_1(-1)^s + C_2 \cos \frac{\pi s}{2} + C_3 \sin \frac{\pi s}{2}.$$

Пример 2. Решим уравнение 4-го порядка

$$y(s+4) + 4y(s+3) + 8y(s+2) + 8y(s+1) + 4y(s) = 0.$$

Характеристическое уравнение

$$q^4 + 4q^3 + 8q^2 + 8q + 4 = 0$$

имеет два комплексно сопряжённых корня  $-1 \pm i$  кратности 2. Общим комплексным решением является функция

$$y_c(s) = (C_{11} + C_{12}s)(-1 + i)^s + (C_{21} + C_{22}s)(-1 - i)^s.$$

Представим  $1 + i$  в тригонометрической форме:

$$1 + i = \sqrt{2} \left( \cos \frac{3\pi}{4} + i \sin \frac{3\pi}{4} \right).$$

Получаем четыре вещественных решения:

$$s^{k-1} 2^{s/2} \cos \frac{3\pi s}{4}, \quad s^{k-1} 2^{s/2} \sin \frac{3\pi s}{4}, \quad k = 1, 2.$$

Общим вещественным решением будет функция

$$y(s) = (C_{11} + C_{12}s) 2^{s/2} \cos \frac{3\pi s}{4} + (C_{21} + C_{22}s) 2^{s/2} \sin \frac{3\pi s}{4}.$$

### 2.3. Неоднородные уравнения

Запишем линейное разностное неоднородное уравнение  $n$ -го порядка с постоянными коэффициентами

$$a_n y(s+n) + a_{n-1} y(s+n-1) + \dots + a_0 y(s) = f(s). \quad (2.13)$$

Приведём теоремы [5], позволяющие находить частное решение неоднородного уравнения (2.13) для правой части специального вида.

**Теорема 2.1.** Пусть в уравнении (2.13)

$$f(s) = P_m(s) \mu^s, \quad (2.14)$$

где  $P_m(s)$  — заданный многочлен степени  $m$  с вещественными коэффициентами, а  $\mu$  — заданное вещественное число.

Если число  $\mu$  не является корнем характеристического уравнения (2.2), то для уравнения (2.13) существует частное решение

$$y_{\text{час}}(s) = Q_k(s) \mu^s, \quad (2.15)$$

где  $Q_k(s)$  — многочлен степени  $k$ .

Если  $\mu$  — корень характеристического уравнения (2.2) кратности  $m$ , то для уравнения (2.13) существует частное решение

$$y_{\text{час}}(s) = s^m Q_k(s) \mu^s, \quad (2.16)$$

где  $Q_k(s)$  — многочлен степени  $k$ .

Указанный в теореме 2.1 многочлен  $Q_k(s)$  находят методом неопределённых коэффициентов.

Пример 1. Рассмотрим уравнение

$$y(s+2) + y(s+1) - 2y(s) = 2^s s.$$

Характеристическое уравнение

$$q^2 + q - 2 = 0$$

имеет корни  $q_1 = 1$  и  $q_2 = -2$ . Ищем частное решение в виде

$$y_{\text{час}}(s) = (As + B) 2^s$$

с неопределёнными коэффициентами  $A$  и  $B$ . Подставляем  $y_{\text{час}}(s)$  в уравнение. Имеем

$$(A(s+2)+B) 2^{s+2} - 4(A(s+1)+B) 2^{s+1} + 3(As+B) 2^s = (4As+10A+4B) 2^s = 2^s s.$$

Приравнивая коэффициенты при одинаковых степенях  $s$ , получим два уравнения с неизвестными  $A$  и  $B$ :  $4A = 1$ ,  $10A + 4B = 0$ . Следовательно,  $A = 1/4$ ,  $B = -5/8$ . Запишем общее решение:

$$y(s) = C_1 + C_2(-2)^s + (2s - 5) 2^{s-3}.$$

Пример 2. Решим уравнение

$$y(s+2) - 2y(s+1) + y(s) = 2.$$

Характеристическое уравнение

$$q^2 - 2q + 1 = 0$$

имеет корень  $q_1 = 1$  кратности 2. Ищем частное решение в виде

$$y_{\text{час}}(s) = As^2$$

с неопределённым коэффициентом  $A$ . Подставляем  $y_{\text{час}}(s)$  в уравнение. Имеем

$$A((s+2)^2 - 2(s+1)^2 + s^2) = 2A.$$

Следовательно,  $A = 1$  и общее решение

$$y(s) = C_1 + C_2 s + s^2.$$

Теорема, аналогичная теореме 2.1, справедлива и для комплексных уравнений.

**Теорема 2.2.** Пусть в уравнении (2.13)

$$f(s) = P_m(s)\lambda^s, \quad (2.17)$$

где  $P_m(s)$  — заданный многочлен степени  $m$  с вещественными коэффициентами, а  $\lambda$  — заданное комплексное число.

Если число  $\lambda$  не является корнем характеристического уравнения (2.2), то для уравнения (2.13) существует комплексное частное решение

$$y_{\text{час}}(s) = Q_k(s)\lambda^s, \quad (2.18)$$

где  $Q_k(s)$  — многочлен степени  $k$ .

Если  $\lambda$  — корень характеристического уравнения (2.2) кратности  $m$ , то для уравнения (2.13) существует комплексное частное решение

$$y_{\text{час}}(s) = s^m Q_k(s)\lambda^s, \quad (2.19)$$

где  $Q_k(s)$  — многочлен степени  $k$ .

**Теорема 2.3.** Пусть в уравнении (2.13)

$$f(s) = |\lambda|^s (P_k(s) \cos \alpha s + Q_k(s) \sin \alpha s), \quad (2.20)$$

где  $P_k(s)$  и  $Q_k(s)$  — заданные многочлены степени не больше  $k$  с вещественными коэффициентами.

Если число  $\lambda = |\lambda|(\cos \alpha + i \sin \alpha)$  не является корнем характеристического уравнения (2.2), то для уравнения (2.13) существует частное решение вида

$$y_{\text{час}}(s) = |\lambda|^s (T_k(s) \cos \alpha s + U_k(s) \sin \alpha s), \quad (2.21)$$

где  $T_k(s)$  и  $U_k(s)$  — заданные многочлены степени не больше  $k$  с вещественными коэффициентами.

Если  $\lambda = |\lambda|(\cos \alpha + i \sin \alpha)$  — корень характеристического уравнения (2.2) кратности  $m$ , то для уравнения (2.13) существует частное решение

$$y_{\text{час}}(s) = s^m |\lambda|^s (T_k(s) \cos \alpha s + U_k(s) \sin \alpha s), \quad (2.22)$$

где  $T_k(s)$  и  $U_k(s)$  — заданные многочлены степени не больше  $k$  с вещественными коэффициентами.

**Пример 3.** Решим уравнение

$$y(s+2) + y(s) = 2 \cos \frac{\pi s}{4}.$$

Характеристическое уравнение

$$q^2 + 1 = 0$$

имеет два простых корня  $\pm i$ . Согласно теореме 2.3, частное решение ищем в виде

$$y_{\text{час}}(s) = A \sin \frac{\pi s}{4} + B \cos \frac{\pi s}{4}$$

с неопределёнными коэффициентами  $A$  и  $B$ . Подставляем  $y_{\text{час}}(s)$  в уравнение. Получим

$$(B - A) \sin \frac{\pi s}{4} + (A + B) \cos \frac{\pi s}{4} = 2 \cos \frac{\pi s}{4}.$$

Следовательно,  $A = B = 1$  и общее решение

$$y(s) = C_1 \sin \frac{\pi s}{2} + C_2 \cos \frac{\pi s}{2} + \sin \frac{\pi s}{4} + \cos \frac{\pi s}{4}.$$

## 3. Метод прогонки

### 3.1. Метод прогонки для трёхточечных уравнений

Рассмотрим систему уравнений

$$\begin{cases} c_0 y_0 - b_0 y_1 = f_0, \\ -a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, & 1 \leq i \leq N-1, \\ -a_N y_{N-1} + c_N y_N = f_N. \end{cases} \quad (3.1)$$

В этой системе  $N + 1$  уравнение с  $N + 1$  неизвестной:  $y_0, \dots, y_N$ .

Запишем (3.1) в матричном виде. Пусть  $\mathbf{y} = (y_0, y_1, \dots, y_N)^T$  — вектор-столбец неизвестных и  $\mathbf{f} = (f_0, f_1, \dots, f_N)^T$  — вектор-столбец правых частей. Тогда

$$A\mathbf{y} = \mathbf{f}, \quad (3.2)$$

где  $A$  — квадратная  $(N + 1) \times (N + 1)$  матрица,

$$A = \begin{pmatrix} c_0 & -b_0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -a_1 & c_1 & -b_1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -a_2 & c_2 & -b_2 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -a_{N-2} & c_{N-2} & -b_{N-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -a_{N-1} & c_{N-1} & -b_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & -a_N & c_N \end{pmatrix}.$$

Заметим, что матрица  $A$  трёхдиагональная.

Обозначим  $\alpha_1 = b_0/c_0$ ,  $\beta_1 = f_0/c_0$ . Из первого уравнения системы (3.1) следует, что

$$y_0 = \alpha_1 y_1 + \beta_1.$$

Будем искать решение в виде

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = 0, 1, \dots, N-1. \quad (3.3)$$

Коэффициенты  $\alpha_i, \beta_i$ , кроме  $\alpha_1, \beta_1$ , неизвестны.

Имеем

$$\begin{aligned} y_{i-1} &= \alpha_i y_i + \beta_i = \alpha_i (\alpha_{i+1} y_{i+1} + \beta_{i+1}) = \\ &= \alpha_i \alpha_{i+1} y_{i+1} + (\alpha_i \beta_{i+1} + \beta_i). \end{aligned}$$

Теперь подставим полученное выражение и выражение (3.3) в соответствующее уравнение системы (3.1). Получаем

$$(-a_i \alpha_i \alpha_{i+1} + c_i \alpha_{i+1} - b_i) y_{i+1} + (-a_i \alpha_i \beta_{i+1} - a_i \beta_i + c_i \beta_{i+1} - f_i) = 0.$$

Приравнивая выражения в скобках нулю, получим

$$\begin{aligned} \alpha_{i+1}(c_i - a_i \alpha_i) - b_i &= 0, \\ \beta_{i+1}(c_i - a_i \alpha_i) - a_i \beta_i - f_i &= 0. \end{aligned}$$

Следовательно,

$$\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \quad \beta_{i+1} = \frac{a_i \beta_i + f_i}{c_i - a_i \alpha_i}. \quad (3.4)$$

Так как  $\alpha_1, \beta_1$  известны, то по полученным формулам находим остальные коэффициенты  $\alpha_i, \beta_i$ .

Коэффициенты  $\alpha_i, \beta_i$  называются *прогонными коэффициентами*, а их поиск по формулам (3.4) называется *прямой прогонкой*.

Рассмотрим последнее уравнение системы (3.1):  $a_N y_{N-1} + c_N y_N = f_N$ . Так как  $y_{N-1} = \alpha_N y_N + \beta_N$ , то

$$-a_N(\alpha_N y_N + \beta_N) + c_N y_N = f_N.$$

Откуда следует, что

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N}. \quad (3.5)$$

Зная  $y_N$ , по формулам (3.3) находят остальные  $y_i$ . Сначала находим  $y_{N-1}$ , затем  $y_{N-2}$  и т. д. Описанный процесс нахождения  $y_i$  называется *обратной прогонкой*.

## 3.2. Устойчивость метода прогонки

В расчётных формулах (3.3)–(3.5) присутствует операция деления, поэтому метод прогонки неприменим при обращении какого-либо знаменателя в нуль. Будем говорить, что метод прогонки *корректен*, если

$$c_i - a_i \alpha_i \neq 0, \quad i = 1, 2, \dots, N.$$

Рассмотрим формулы (3.3). Предположим, что прогоночные коэффициенты  $\alpha_i$  и  $\beta_i$  найдены точно, а при вычислении  $y_N$  была допущена погрешность  $\varepsilon_N$ , т. е.

$$\tilde{y}_N = y_N + \varepsilon_N.$$

Из (3.3) следует, что

$$\tilde{y}_{N-1} = \alpha_N \tilde{y}_N + \beta_N = \alpha_N y_N + \beta_N + \alpha_N \varepsilon_N.$$

Следовательно,  $\varepsilon_{N-1} = \alpha_N \varepsilon_N$  и вообще  $\varepsilon_i = \alpha_{i+1} \varepsilon_{i+1}$ . Таким образом, мы видим, что если все  $|\alpha_i| > 1$ , то при больших  $N$  погрешность может быть очень большой.

Будем говорить, что алгоритм метода прогонки *устойчив*, если

$$|\alpha_i| \leq 1, \quad i = 1, 2, \dots, N.$$

Приведём достаточные условия корректности и устойчивости алгоритма метода прогонки [3].

**Теорема.** Пусть коэффициенты системы (3.1) удовлетворяют условиям

$$|b_0| \geq 0, \quad |a_N| \geq 0, \quad |c_0| > 0, \quad |c_N| > 0, \quad |a_i| > 0, \quad |b_i| > 0, \quad i = 1, 2, \dots, N - 1,$$

$$|c_i| \geq |a_i| + |b_i|, > 0, \quad i = 1, 2, \dots, N - 1, \quad (3.6)$$

$$|c_0| \geq |b_0|, \quad |c_N| \geq |b_N|, \quad (3.7)$$

причём хотя бы в одном из неравенств (3.6) или (3.7) выполняется строгое неравенство. Тогда для алгоритма метода прогонки имеют место корректность и устойчивость.

## 3.3. Реализация метода прогонки на Fortran

Решаем систему

$$\begin{cases} c_0 y_0 - b_0 y_1 = f_0, \\ -a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, & 1 \leq i \leq N - 1, \\ -a_N y_{N-1} + c_N y_N = f_N. \end{cases} \quad (3.8)$$



### Алгоритм метода прогонки

1. Полагаем

$$\alpha_1 = b_0/c_0, \quad \beta_1 = f_0/c_0. \quad (3.9)$$

2. Находим остальные прогоночные коэффициенты (прямая прогонка):

$$\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \quad \beta_{i+1} = \frac{a_i \beta_i + f_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \quad 1 \leq i \leq N - 1. \quad (3.10)$$

3. Находим  $y_N$  по формуле

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N}. \quad (3.11)$$

4. Находим остальные  $y_i$  (обратная прогонка):

$$y_i = \alpha_{i+1} y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N - 1, N - 2, \dots, 0. \quad (3.12)$$

Ниже приведён текст подпрограммы, реализующей алгоритм метода прогонки.

```
Subroutine Progonka(a,b,c,f,y,N)
  real(4) a(N), b(0:N-1), c(0:N), f(0:N)
  real(4) y(0:N)
  real(4) alfa(N), beta(N), tmp
  !!! Прямая прогонка
  alfa(1) = b(0)/c(0); beta(1) = f(0)/c(0)
  do j = 1, N-1
    tmp = c(j) - a(j)*alfa(j)
    alfa(j+1) = b(j)/tmp
    beta(j+1) = (f(j) + a(j)*beta(j))/tmp
  end do
  !!! Обратная прогонка
  y(N) = (f(N) + a(N)*beta(N))/(c(N) - a(N)*alfa(N))
  do j = N, 1, -1
    y(j-1) = alfa(j)*y(j) + beta(j)
  end do
End Subroutine Progonka
```

## 3.4. Краевые задачи для ОДУ 2-го порядка

Пусть задано обыкновенное дифференциальное уравнение (ОДУ) 2-го порядка

$$-(k(x)u'(x))' + q(x)u(x) = f(x), \quad x \in (a, b). \quad (3.13)$$

На функции  $k(x)$ ,  $q(x)$  обычно накладываются следующие условия:

$$k(x) \geq c_1 > 0, \quad q(x) \geq 0.$$

*Первая краевая задача* состоит в нахождении решения дифференциального уравнения (3.13), удовлетворяющего краевым условиям

$$u(a) = \mu_1, \quad u(b) = \mu_2. \quad (3.14)$$

*Вторая краевая задача* состоит в нахождении решения дифференциального уравнения (3.13), удовлетворяющего краевым условиям

$$k(a)u'(a) = \mu_1, \quad -k(b)u'(b) = \mu_2. \quad (3.15)$$

*Третья краевая задача* состоит в нахождении решения дифференциального уравнения (3.13), удовлетворяющего краевым условиям

$$k(a)u'(a) - \sigma_1 u(a) = -\mu_1, \quad -k(b)u'(b) - \sigma_1 u(b) = -\mu_2. \quad (3.16)$$

Константы должны удовлетворять условиям  $\sigma_1 \geq 0$ ,  $\sigma_2 \geq 0$ , причём  $\sigma_1^2 + \sigma_2^2 > 0$  при  $q(x) \equiv 0$ . Кроме того, возможны любые комбинации краевых условий.

На отрезке  $[a, b]$  рассмотрим равномерную сетку  $\omega$ , т. е. множество точек

$$\omega = \{x_i = a + ih : i = 0, 1, \dots, N\}, \quad h = \frac{b-a}{N}.$$

Аппроксимируем ОДУ (3.13) во внутренних узлах сетки  $\omega$  разностным уравнением. Обозначим  $u_i = u(x_i)$ ,  $u'_i = u'(x_i)$ ,  $u''_i = u''(x_i)$ ,  $u'''_i = u'''(x_i)$ ,  $q_i = q(x_i)$ ,  $f_i = f(x_i)$ .

Рассмотрим дифференциальное выражение

$$Lu(x) = (k(x)u'(x))'. \quad (3.17)$$

Заменим выражение (3.17) разностным отношением

$$(L_h u)_i = \frac{1}{h} \left( p_{i+1} \frac{u_{i+1} - u_i}{h} - p_i \frac{u_i - u_{i-1}}{h} \right), \quad (3.18)$$

где  $p_i$  — сеточная функция.

Найдём условия, которым должна удовлетворять функция  $p_i$  для того, чтобы отношение  $L_h u_i$  аппроксимировало выражение  $Lu$  в точках  $x_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, N-1$ , со вторым порядком точности, т. е.

$$(L_h u)_i - Lu(x_i) = O(h^2). \quad (3.19)$$

Из формулы Тейлора следует

$$\begin{aligned} u_{i+1} &= u_i + hu'_i + \frac{h^2}{2} u''_i + \frac{h^3}{6} u'''_i + O(h^4), \\ u_{i-1} &= u_i - hu'_i + \frac{h^2}{2} u''_i - \frac{h^3}{6} u'''_i + O(h^4). \end{aligned}$$

Поэтому

$$\begin{aligned} \frac{u_{i+1} - u_i}{h} &= u'_i + \frac{h}{2} u''_i + \frac{h^2}{6} u'''_i + O(h^3), \\ \frac{u_i - u_{i-1}}{h} &= u'_i - \frac{h}{2} u''_i + \frac{h^2}{6} u'''_i + O(h^3). \end{aligned}$$

Подставляя полученные формулы в (3.18), получим

$$L_h u = \frac{p_{i+1} - p_i}{h} u'_i + \frac{p_{i+1} + p_i}{2} u''_i + \frac{h(p_{i+1} - p_i)}{6} u'''_i + O(h^2).$$

С другой стороны,

$$Lu(x) = (k(x)u'(x))' = k(x)u''(x) + k'(x)u'(x).$$

Следовательно,

$$\begin{aligned} L_h u - Lu(x_i) &= \left( \frac{p_{i+1} - p_i}{h} - k'_i \right) u'_i + \left( \frac{p_{i+1} + p_i}{2} - k_i \right) u''_i + \\ &+ \frac{h(p_{i+1} - p_i)}{6} u'''_i + O(h^2). \end{aligned} \quad (3.20)$$

Из полученного соотношения видно, что (3.19) справедливо, если выполнены условия

$$\frac{p_{i+1} - p_i}{h} = k'_i + O(h^2), \quad \frac{p_{i+1} + p_i}{2} = k_i + O(h^2). \quad (3.21)$$

Условия (3.21) являются достаточными условиями второго порядка аппроксимации. При их выводе предполагалось, что функция  $u(x)$  имеет непрерывную четвертую производную и  $k(x)$  — дифференцируемая функция. Нетрудно показать, что условиям (3.21) удовлетворяют, например, следующие функции:

$$p_i = \frac{k(x_{i-1}) + k(x_i)}{2}, \quad p_i = k(x_i - h/2), \quad p_i = \sqrt{k(x_{i-1})k(x_i)}. \quad (3.22)$$

В результате ОДУ 2-го порядка (3.13) во внутренних точках равномерной сетки  $\omega$  было заменено на разностное уравнение

$$-(L_h u)_i + q_i u_i = f_i, \quad i = 1, \dots, N-1,$$

или

$$-p_i u_{i-1} + (p_i + p_{i+1} + h^2 q_i) u_i - p_{i+1} u_{i+1} = h^2 f_i, \quad i = 1, \dots, N-1, \quad (3.23)$$

с погрешностью аппроксимации  $O(h^2)$ .

Рассмотрим краевые условия. Краевое условие (3.14) удовлетворяется точно:

$$u_0 = \mu_1, \quad u_N = \mu_2. \quad (3.24)$$

В случае краевых условий второго и третьего рода (3.15), (3.16) необходимо выразить производную  $u'(a) = u'_0$  через  $u_0, u_1$  и производную  $u'(b) = u'_N$  через  $u_{N-1}, u_N$ .

Рассмотрим левое краевое условие. По формуле Тейлора

$$u_{a+h} = u(a) + hu'(a) + \frac{h^2}{2} u''(a) + O(h^3)$$

или

$$u_1 = u_0 + hu'_0 + \frac{h^2}{2} u''_0 + O(h^3). \quad (3.25)$$

Значение  $u''(a) = u''_0$  выразим из уравнения (3.13):

$$-k_0 u''_0 - k'_0 u'_0 + q_0 u_0 = f_0.$$

Откуда

$$u''_0 = \frac{q_0 u_0 - k'_0 u'_0 - f_0}{k_0}. \quad (3.26)$$

Подставим полученное значение  $u''_0$  в (3.25) и выразим отсюда  $u'_0$  через  $u_0, u_1$ .

Аналогично поступаем и с правым краем. Вместо выражения (3.25) надо использовать формулу

$$u_{N-1} = u_N - hu'_N + \frac{h^2}{2} u''_N + O(h^3), \quad (3.27)$$

а вместо (3.26) — формулу

$$u''_N = \frac{q_N u_N - k'_N u'_N - f_N}{k_N}. \quad (3.28)$$

Заметим, что формулы (3.26) и (3.28) можно использовать лишь при  $k_0 = k(0) \neq 0$  и  $k_N = k(b) \neq 0$ . Эти условия выполняются автоматически при  $k(x) \geq c_1 > 0$ .

Таким образом, краевые задачи (3.14)–(3.16) сведены к системе уравнений (3.1). Порядок аппроксимации при этом  $O(h^2)$ .

### 3.5. Пример ОДУ 2-го порядка

Рассмотрим дифференциальное уравнение

$$(1 + x^2) u'' + 2xu' + x = 0. \quad (3.29)$$

Найдём общее решение (3.29). Имеем  $[(1 + x^2) u']' = -x$ .

Следовательно,  $(1 + x^2) u' = -x^2/2 + A$ , где  $A$  — постоянная интегрирования. Таким образом,

$$u' = -\frac{1}{2} + \frac{A}{(1 + x^2)}.$$

Интегрируя, получаем общее решение уравнения (3.29):

$$u(x) = B - \frac{x}{2} + A \operatorname{arctg} x, \quad (3.30)$$

где  $A, B$  — произвольные константы.

Будем рассматривать дифференциальное уравнение (3.29) на отрезке  $[0, 1]$ . Справедливы равенства

$$u(0) = B - \frac{1}{2}, \quad u'(0) = A - \frac{1}{2}, \quad u(1) = B - \frac{1}{2} + \frac{\pi A}{4}, \quad u'(1) = \frac{A}{2} - \frac{1}{2}. \quad (3.31)$$

Используя (3.31), нетрудно проверить, что решением уравнения (3.29), удовлетворяющего краевым условиям

$$u(0) = \frac{1}{2}, \quad u(1) = \pi, \quad (3.32)$$

является функция

$$u_1(x) = \frac{1}{2}(1 - x) + 4 \operatorname{arctg} x. \quad (3.33)$$

Аналогично функция

$$u_2(x) = \frac{1}{2}(1 - x) + \operatorname{arctg} x \quad (3.34)$$

удовлетворяет уравнению (3.29) и краевым условиям

$$u'(0) = u(0), \quad u'(1) = 0. \quad (3.35)$$

Краевые условия (3.32) относятся к краевым условиям 1-го рода, краевые условия (3.35) — 3-го рода.

Будем рассматривать уравнение (3.29) на отрезке  $[0, 1]$ . Зададим равномерную сетку  $\omega_h = \{x_i = ih : i = 0, \dots, N\}$  и обозначим  $u_i = u(x_i)$ . Во внутренних узлах сетки, в соответствии с (3.23), получаем

$$-p_i u_{i-1} + (p_i + p_{i+1})u_i - p_{i+1}u_{i+1} = h^2 f_i, \quad i = 1, \dots, N-1. \quad (3.36)$$

В качестве  $p_i$  возьмём второе из выражений (3.22):

$$p_i = k(x_i - h/2), \quad i = 1, \dots, N.$$

Погрешность аппроксимации равна  $O(h^2)$ .

Краевые условия (3.32) выполняются точно:

$$u_0 = \frac{1}{2}, \quad u_N = \pi. \quad (3.37)$$

Рассмотрим краевые условия (3.35). Из формулы Тейлора

$$u_1 = u(h) = u(0) + hu'(0) + \frac{h^2}{2}u''(0) + O(h^3).$$

Из уравнения (3.29) следует, что  $u''(0) = 0$ . Поэтому, в силу условия  $u'(0) = u(0)$ ,

$$u_1 = (1 + h)u_0. \quad (3.38)$$

При этом ошибка составляет  $O(h^3)$ .

На другом конце  $u'(1) = 0$ , т. е.  $u'_N = 0$ . По формуле Тейлора

$$u(1-h) = u(1) - hu'(1) + \frac{h^2}{2}u''(1) + O(h^3).$$

Из уравнения (3.29) следует, что  $u''(1) = -1/2$ . Поэтому

$$u_{N-1} = u_N - h^2/4 \quad (3.39)$$

с точностью до  $O(h^3)$ .

### 3.6. Программа на ForTran

Мы свели уравнение (3.29) с краевыми условиями (3.32) и (3.35) к системам разностных уравнений. Система

$$\begin{cases} -a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, & 1 \leq i \leq N-1, \\ -y_0 = 1/2, \quad y_N = \pi \end{cases} \quad (3.40)$$

соответствует условиям (3.32). Система

$$\begin{cases} -a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, & 1 \leq i \leq N-1, \\ y_1 - (1+h)y_0 = 0, & y_N - y_{N-1} = h^2/4, \end{cases} \quad (3.41)$$

соответствует условиям (3.35).

Из (3.36) следует, что коэффициенты  $a_i, b_i, c_i$  равны

$$a_i = p_i, \quad b_i = p_{i+1}, \quad c_i = p_i + p_{i+1}, \quad 1 \leq i \leq N-1. \quad (3.42)$$

Необходимо задать  $a_N, b_0, c_0, c_N, f_0, f_N$ . Для системы (3.40) положим

$$\begin{aligned} b_0 &= 0, \quad c_0 = 2, \quad f_0 = 1, \\ a_N &= 0, \quad c_N = 4, \quad f_N = 4\pi. \end{aligned} \quad (3.43)$$

Для системы (3.41) положим

$$\begin{aligned} b_0 &= \frac{2}{1+h}, \quad c_0 = 2, \quad f_0 = 0, \\ a_N &= 4, \quad c_N = 4, \quad f_N = h^2. \end{aligned} \quad (3.44)$$

Приводим текст программы.

```

Program Test_ODU
  integer, parameter :: N = 10
  real(4) a(N), b(0:N-1), c(0:N), f(0:N)
  real(4) y1(0:N), y3(0:N)
  real(4) p1, p2, h, x
  h = 1./N
  do i=1,N-1
    x = i*h
    p1 = g(x-h/2); p2 = g(x+h/2)
    a(i) = p1
    b(i) = p2
    c(i) = p1 + p2
    f(i) = x*h*h
  end do
  c(0) = 2.; c(N) = 4.
  !!! Uslovija 1 roda
  b(0) = 0.; a(N) = 0.;
  f(0) = 1.; f(N) = 4*3.141592654
  call Progonka(a,b,c,f,y1,N)
  !!! Uslovija 3 roda

```

```

b(0) = 2./(1+h); a(N) = 4.;
f(0) = 0.; f(N) = h*h
call Progonka(a,b,c,f,y3,N)
print*, '          Uslovija 1 roda                Uslovija 3 roda'
print*, '-----',
do i = 0, N
    write(*,11) y1(i), f1(i*h), y3(i), f3(i*h)
end do
11 format(2x,f10.5,2x,f10.5,5x,'*',2x,f10.5,2x,f10.5)
END

```

```

Function g(x)
    g = 1 + x*x
End Function

```

```

Function f1(x)
    f1 = (1-x)/2 + 4*atan(x)
End Function

```

```

Function f3(x)
    f3 = (1-x)/2 + atan(x)
End Function

```

После компиляции и запуска программы должны получиться следующие результаты.

Uslovija 1 roda			Uslovija 3 roda	
-----				
0.50000	0.50000	*	0.49632	0.50000
0.84890	0.84867	*	0.54596	0.54967
1.18999	1.18958	*	0.59364	0.59740
1.51636	1.51583	*	0.63765	0.64146
1.82262	1.82203	*	0.67663	0.68051
2.10517	2.10459	*	0.70969	0.71365
2.36219	2.36168	*	0.73637	0.74042
2.59331	2.59290	*	0.75659	0.76073
2.79924	2.79896	*	0.77051	0.77474
2.98140	2.98126	*	0.77850	0.78282
3.14159	3.14159	*	0.78100	0.78540





Число  $\alpha$  называется *корнем* многочлена  $P(z)$ , если

$$P(\alpha) = 0.$$

Корень  $\alpha$  называется корнем *кратности*  $m$ ,  $m \in \mathbb{N}$ , если

$$P(z) = (z - \alpha)^m Q(z),$$

где  $Q(z)$  — многочлен степени  $(n - m)$  и  $Q(\alpha) \neq 0$ . При  $m > 1$  корень  $\alpha$  называется *кратным*, при  $m = 1$  — *простым*.

**Теорема 1.** *Многочлен (П.2.1) степени  $n$  имеет ровно  $n$  корней с учётом их кратности, т. е. каждый корень считается столько раз, какова его кратность.*

**Теорема 2.** *Пусть  $\alpha_1, \dots, \alpha_m$  все различные корни многочлена (П.2.1) степени  $n$  с кратностями  $n_1, \dots, n_m$ . Тогда*

$$P(z) = a_n(z - \alpha_1)^{n_1} \dots (z - \alpha_m)^{n_m}, \quad (\text{П.2.2})$$

причём

$$n_1 + \dots + n_m = n. \quad (\text{П.2.3})$$

Многочлен с вещественными коэффициентами называется *вещественным* многочленом.

**Теорема 3.** *Если число  $\alpha$  является корнем вещественного многочлена  $P(z)$  кратности  $m$ , то и комплексно сопряжённое  $\bar{\alpha}$  также является корнем  $P(z)$  той же кратности  $m$ .*

## Приложение 3

### Определитель Вандермонда

Определителем Вандермонда называется определитель

$$V_n = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & \dots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & \dots & a_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & a_n & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix}.$$

**Теорема.** *Определитель Вандермонда равен*

$$V_n = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i).$$

**Следствие.** *Определитель Вандермонда  $V_n$  равен нулю тогда и только тогда, когда среди чисел  $a_1, a_2, \dots, a_n$  нет одинаковых.*

## Список литературы

1. Бугров С.Я., Никольский С.М. Высшая математика. Т. 1: Учеб. для вузов. — М.: Дрофа, 2004.
2. Гельфонд А.О. Исчисление конечных разностей. — М.: Наука, 1967.
3. Самарский А.А., Николаев Е.С. Методы решения сеточных уравнений. — М.: Наука, 1978.
4. Самарский А.А., Гулин А.В. Численные методы. — М.: Наука, 1989.
5. Романко В.К. Разностные уравнения: Учеб. пособие. — М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2014.
6. Тихонов А.Н., Самарский А.А. Уравнения математической физики: Учеб. — М.: Изд-во Моск. ун-та; Изд-во «Наука», 2004.
7. Владимиров В.С. Уравнения математической физики: Учеб. — М.: Наука, 1988.
8. Кудашов В.Н. Введение в численные методы: Пособие. — СПб.: СПбГУНиПТ, 2011.

# Содержание

<b>1. Общая теория линейных разностных уравнений</b> . . . . .	<b>3</b>
1.1. Основные определения . . . . .	3
1.2. Линейные однородные разностные уравнения . . . . .	6
1.3. Теоремы о решениях линейного уравнения . . . . .	9
1.4. Метод вариации постоянных . . . . .	10
1.5. Линейные разностные уравнения 1-го порядка . . . . .	13
<b>2. Линейные разностные уравнения с постоянными коэффициентами</b> . . . . .	<b>15</b>
2.1. Комплексные уравнения . . . . .	15
2.2. Вещественные уравнения . . . . .	17
2.3. Неоднородные уравнения . . . . .	19
<b>3. Метод прогонки</b> . . . . .	<b>22</b>
3.1. Метод прогонки для трёхточечных уравнений . . . . .	22
3.2. Устойчивость метода прогонки . . . . .	24
3.3. Реализация метода прогонки на ForTran . . . . .	24
3.4. Краевые задачи для ОДУ 2-го порядка . . . . .	25
3.5. Пример ОДУ 2-го порядка . . . . .	29
3.6. Программа на ForTran . . . . .	30
<b>Приложения</b> . . . . .	<b>33</b>
<b>Список литературы</b> . . . . .	<b>35</b>

Кудашов Вячеслав Николаевич

# ЛИНЕЙНЫЕ РАЗНОСТНЫЕ УРАВНЕНИЯ

## Учебно-методическое пособие

*Ответственный редактор*  
Т.Г. Смирнова

*Титульный редактор*  
Е.О. Трусова

*Компьютерная верстка*  
В.Н. Кудашов

*Работа выполнена в издательской системе LATEX*

*Печатается в авторской редакции*

---

Подписано в печать 22.10.2015. Формат 60×84 1/16

Усл. печ. л. 2,33. Печ. л. 2,5. Уч.-изд. л. 2,25

Тираж 50 экз. Заказ № С 69

---

Университет ИТМО. 197101, Санкт-Петербург, Кронверкский пр., 49

Издательско-информационный комплекс  
191002, Санкт-Петербург, ул. Ломоносова, 9